Dar mensaje “Comando en ejecución”

Fin

Dar mensaje “Llegó a posición”

Sí

¿Llegó a posición?

Movimiento en motores a “x” y “y” grados

Hacer cálculos con función para grados en motores

Dar mensaje “Comando recibido”

No

Sí

Mensaje error

No

¿Comando en rango?

Inicio Movimiento CORE XY